

# 1 Berechenbarkeit und Komplexität

**Definition:** Eine Turingmaschine hat die Form  $M = (Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, q_s) \equiv$  (endl. Zustandsmenge, Eingabealphabet, Arbeitsalphabet, Übergangsfunktion  $\delta : Q \setminus \{q_s\} \times \Gamma \rightarrow \Gamma \times \{R, L, N\} \times Q$ , Anfangszustand, Stopzustand)  $\delta(p, a) = (a', R \setminus L \setminus N, q)$  oder Turingtafel:  $q_0, a, a', R \setminus L \setminus N, q_1$   
Für  $w \in \Sigma^* \setminus \text{Def}(f)$  schreibe  $f(w) = \perp$  (undefiniert).

## 1.3 Berechenbarkeit und nicht-Berechenbarkeit

**Satz:**  $f$  berechenbar  $\Leftrightarrow f$  Turing-Berechenbar (Beweis:  $\Leftarrow$  Klar, da TM spezielle Form eines Algorithmus,  $\Rightarrow$  nicht mathematisch nachweisbar)

**Church-Turing-These:** Jede berechenbare Funktion ist auch Turing-berechenbar  $\Rightarrow$  nicht bewiesen, aber wesentlich, wenn Nachweis „nicht berechenbar“.

**Definition:**  $L$  entscheidbar (semi-entscheidbar) gdw. es existiert ein Algorithmus, der  $L$  entscheidet (semi-entscheidet)

**Satz:**  $L \subseteq \Sigma^*$  entscheidbar  $\Leftrightarrow L$  semi-entscheidbar und  $\Sigma^* \setminus L$  ist auch semi-entscheidbar. (Beweis:  $\Rightarrow$  Sei  $A$  Entscheidungsalg. für  $L$ . Bilde  $A'$  durch Einbau einer nicht term. Schleife für „nein“;  $\Leftarrow$  Seien  $A_1, A_2$  semi-Entscheidungsverfahren für  $L$  bzw.  $\Sigma^* \setminus L$ , Beachte: entweder  $w \in \Sigma^* \in L$  oder  $w \in \Sigma^* \in \Sigma^* \setminus L$ , lasse  $A_1$  und  $A_2$  jeweils einen Schritt laufen und teste  $\rightarrow$  Antwort)

**Definition:** Zu  $f : \Sigma^* \rightarrow \Sigma^*$  (partiell berechenbar) definiere  $G_f = \{w \# f(w) \mid w \in \text{Def}(f)\}$  „Graph von  $f$ “.

**Satz:**  $f : \Sigma^* \rightarrow \Sigma^*$  partiell berechenbar  $\Leftrightarrow G_f$  ist semi-entscheidbar (mit Semi-Entscheidungsalg.  $A_{G_f}$ ). (Beweis:  $\Rightarrow$  Teste ob  $v = w_0 \# w_1, \in \Sigma^*$ . Wenn nicht gebe „neine“ aus, sonst starte. Lasse  $A_f$  auf  $w_0$  laufen, speichere  $w_1$ . Bei Termination vergleiche  $f(w_0)$  mit  $w_1$ , wenn gleich „ja“, sonst Endlosschleife;  $\Leftarrow$  Finde Berechnungsverf. für  $f$ , lasse  $A_{G_f}$  laufen (1.  $\forall v$  auf Eingabe  $w \# v$ , 2.  $\forall$  Schrittzahlen  $s$  nach Muster: Bei Term. von  $A_G$  für  $w \# v$  gebe  $f_v$  aus).

**Satz**  $L \subseteq \Sigma^*$  semi-entscheidbar  $\Leftrightarrow L$  ist Definitionsbereich einer berechenbaren Funktion  $f : \Sigma^* \rightarrow \Sigma^*$  (Beweis:  $\Rightarrow A$  semi-entscheidet  $L \subseteq \Sigma^*$ ; Sei  $a \in \Sigma$ ; **Definiere:**  $f : \Sigma^* \rightarrow \Sigma^*$  durch  $f(w) = \{aw \in L; \perp w \notin L\}$ ; Gilt  $L = \text{Def}(f)$ : Folgender Algorithmus  $B$  berechnet  $f$ : Für Eingabe  $w$  arbeite wie  $A$ , allerdings, bei Termination gebe  $a$  aus;  $\Leftarrow A$  berechnet  $f$ .  $L$  sei  $\text{Def}(f)$ ; Gesucht: Semi-Entscheidungsalgorithmus  $B$  für  $L$ . Für  $B$  übernehme  $A$ , wobei die Ausgabe jeweils geändert ist zu „ja“)

Ein Aufzählungsalgorithmus ist ein Verfahren, das ohne Eingabe gestartet wird und sukzessiv Ausgabewörter liefert (in irgend einer Reihenfolge, eventuell mit Wiederholungen).  
 $L \subseteq \Sigma^*$  heißt aufzählbar, wenn es einen Aufzählungsalgorithmus gibt, für den gilt:

Für  $w \in \Sigma : w \in L \Leftrightarrow w$  wird irgendwann als Ausgabe geliefert.

**Bemerkung:** „berechenbar“ verlangt nur Existenz eines Algorithmus.

# 2 Registermaschinen und while-Programme

## 2.1 goto-Programme

bestehen aus  $m+1$ -Zeilen, wobei in der  $m+1$ -Zeile STOP steht.

**Befehle:**  $X_i := X_i \pm 1$ ; if  $X_i = 0$  goto  $l$  else goto  $l'$

**Konfiguration:**  $(m+1)$ -Tupel (Zeilennummer, Wert von  $X_1, \dots$ , Wert von  $X_m$ ).

**Definition:** Zu goto $_m$ -Programm  $P$  und  $n \leq m$  definiere die  $n$ -stellige durch  $P$  berechnete Funktion  $f_P^{(n)} : \mathbb{N}^n \rightarrow \mathbb{N}$  durch:  $f_P^{(n)}(x_1, \dots, x_n)$  def.  $\Leftrightarrow P$  ausgehend von Konfiguration  $(1, x_1, \dots, x_n, 0, \dots, 0)$  erreicht Stopkonf.  $(k, y_1, \dots, y_m)$  und in diesem Fall  $f_P^{(n)}(x_1, \dots, x_n) = y_1$   
 $f : \mathbb{N}^n \rightarrow \mathbb{N}$  heißt goto $_m$ -berechenbar, wenn es ein goto $_m$ -Programm  $P$  gibt mit  $f_P^{(n)} = f$  goto-berechenbar, falls goto $_m$ -berechenbar für geeignete  $m$ .

## 2.2 while-Programme:

Arbeitet mit den Variablen  $X_1, \dots, X_m$ .

$\langle \text{prog}_m \rangle ::= X_i := 0 \mid X_i := X_j \mid X_i := X_i + 1 \mid X_i := X_i - 1 \mid X_i := X_j \text{ op } X_k$  mit  $\text{op} \in \{+, \cdot, \cdot^{\div}, \text{mod}\}$  |  $\langle \text{prog}_m \rangle$  | if  $\langle \text{bed}_m \rangle$  then  $\langle \text{prog}_m \rangle$  else  $\langle \text{prog}_m \rangle$  end | while  $\langle \text{bed}_m \rangle$  do  $\langle \text{prog}_m \rangle$  end | loop  $\langle \text{var}_m \rangle$  begin  $\langle \text{prog}_m \rangle$  end: mit  $1 \leq i, j, k \leq m, \cdot^{\div} :=$  Ergebnis mindestens = 0,  $\langle \text{bed}_m \rangle \in \{X_i > 0, X_i = 0\}$

**Definition:** Definiere zu while $_m$ -Programmen  $P$  eine Transformation  $\llbracket P \rrbracket : \mathbb{N}^m \rightarrow \mathbb{N}^m$ ;  $\llbracket P \rrbracket(r_1, \dots, r_m) = (s_1, \dots, s_m)$  falls  $P$ , gestartet mit  $(r_1, \dots, r_m)$  als Werten für  $X_1, \dots, X_m$  terminiert und dann als Werte von  $X_1, \dots, X_m$  die Zahlen  $s_1, \dots, s_m$  liefert.

**Definition:** Zu  $P$  def. wie bei goto-Program.:  $f_P^{(n)}(x_1, \dots, x_n) = p_1^m; \llbracket P \rrbracket(x_1, \dots, x_n, 0, \dots, 0)^m$ .

**Bemerkungen:** loop-Schleifen terminieren; while-Schleifen terminieren nicht immer;

**Satz:** „while ist nicht immer durch loop ersetzbar“; „loop ist immer durch while ersetzbar“.

**Ackermann-Funktion:**  $A(0, y) = y + 1$ ;  $A(x + 1, 0) = A(x, 1)$ ;  $A(x + 1, y + 1) = A(x, A(x + 1, y))$ ;  $A$  ist total und (while-)berechenbar, jedoch nicht loop-berechenbar; **Lemma:** Zu jedem loop $_m$ -Programm  $P$  existiert Zahl  $k_p$  mit  $\max(\llbracket P \rrbracket(x_1, \dots, x_m)) < A(k_p, \max(x_1, \dots, x_m))$  (Beweis durch Induktion über Aufbau der loop-Programme.)

**Äquivalenzsatz:** Für eine Funktion  $F : \mathbb{N}^n \rightarrow \mathbb{N}$  sind folgende Aussagen äquivalent: 1.  $f$  Turing-berechenbar; 2.  $f$  goto-berechenbar; 3.  $f$  while-berechenbar (d.h. Zu jedem while $_m^0$ -Programm kann man jeweils ein goto $_m$  bzw. eine TM konstruieren (Beweis über Ind. bzw. Ringschluss))

# 3 Unentscheidbarkeit

## 3.1 Unentscheidbare Probleme:

**Wortproblem (WP):** Gegeben: TM  $M, w \in \Sigma_{\text{bool}}^*$ ; Frage: Gilt  $M : w \rightarrow \text{STOP}$ ? (Beweis: Mit CTT)

**Sprache von WP:**  $L_{WP}$  ist (Turing-)semi-entscheidbar!  
 $L$  aufzählbar  $\Rightarrow L \leq L_{WP} \Rightarrow L_{WP}$  ist vollständig bzgl.  $\leq$ .

**Halteproblem (HP):** Gegeben: TM  $M$  über  $\Sigma = \{0, 1\}$ ; Frage:  $M : \varepsilon \rightarrow \text{STOP}$ ? ( $WP \leq HP$ )

**Äquivalenzproblem (ÄP):** Gegeben: TM  $M_1, M_2$  über  $\Sigma = \{0, 1\}$ ; Frage: Berechnen  $M_1, M_2$  dieselbe Funktion  $f : \Sigma^* \rightarrow \Sigma^*$ ? ( $HP \leq \text{ÄP}$ )

**Dominoproblem:** Ein Dominospiel ist eine Folge  $D = (d_0, \dots, d_k)$  von Dominotypen  $d_i$ , jedes  $d_i$  ein Quadrupel von „Farben“ (hier Zahlen) der Form  $(d_{i_1}(N), d_{i_2}(O), d_{i_3}(S), d_{i_4}(W))$  (oben beginnend im Uhrzeigersinn)  
Eine Parkettierung ist eine Funktion  $\pi : \mathbb{Z} \times \mathbb{Z} \rightarrow \{d_0, \dots, d_k\}$  mit  $\pi(0, 0) = d_0$  und  $O(\pi(i, j)) = W(\pi(i, j + 1))$   $S(\pi(i, j)) = N(\pi(i + 1, j))$  ( $i, j \in \mathbb{Z} \times \mathbb{Z}$ )  
**D ist gut:**  $\Leftrightarrow$  ex. Parkettierung (von  $\mathbb{Z} \times \mathbb{Z}$ ) mit  $D$

**Problem:** Gegeben Dominospiel  $D$ ; Frage:  $D$  gut? ( $HP \leq D$ )

**Postches Korrespondenzproblem (PCP):** Gegeben: Liste  $X = (x_1, \dots, x_n), Y = (y_1, \dots, y_n)$  von Wörtern  $x_i, y_i$  über Alphabet  $\Sigma$ ; **Frage:** Hat  $(X, Y)$  eine Lösung, d.h. ex. Indexfolge  $i_1, \dots, i_k$  mit  $x_{i_1} \dots x_{i_k} = y_{i_1} \dots y_{i_k}$  (erzeugtes Wort heißt Lösungswort); Modifiziertes PCP (MPCP) verlangt Indexfolge mit  $i_1 = 1$ . ( $WP \leq \text{MPCP}$ )

**Halteproblem für goto $_2$ -Programme (2-Zähler-Maschinen):** Gegeben: ein goto $_2$ -Programm  $P$  (Variablen  $X_1, X_2, +1, -1, \text{Sprung}$ )  
Frage: Stoppt  $P$ , gestartet mit Wert 0 für  $X_1, X_2$ ? ( $HP \leq \text{HO}(\text{goto}_2) \leq \text{HP}(\text{goto}_4)$ )

**Satz:** Es gibt keinen Algorithmus, der zu jeder TM  $M$  über  $\Sigma = \{0, 1\}$  und zu jedem Wort  $w \in \Sigma^*$  entscheidet, ob  $M : w \rightarrow \text{STOP}$  (Es gibt keine TM  $M_0$  die angesetzt auf das Paar  $(M, w)$  entscheidet ob  $M : w \rightarrow \text{STOP}$  gilt.)

**Bemerkung:** Algorithmus über beliebige TM wäre selbst durch TM darstellbar und würde somit über sich selbst Auskunft geben.

**Entscheidungsproblem:** Ein Entscheidungsproblem hat die Form  $P = (\text{Inst}_P, \text{Pos}_P)$ , wobei  $\text{Inst}_P$  die Instanzenmenge von  $P$  ist  $\text{Pos}_P$  die Menge der Instanzen, die die positive Antwort (ja) verlangen.

**Definition:** Für Probleme  $P = (Inst_P, Pos_P), Q = (Inst_Q, Pos_Q)$  def.  $P \leq Q$  („ $P$  auf  $Q$  reduzierbar“), falls ex. eine berechenbare Funktion  $f : Inst_P \rightarrow Inst_Q$  mit für jedes  $x \in Inst_P : x \in Pos_P \Leftrightarrow f(x) \in Pos_Q$  (Alternativ: Gelte  $P \leq Q$ . Wenn  $Q$  entscheidbar, dann  $P$  entscheidbar.)

**Zusatz:** Ein TM-Problem ist **nichttrivial**, wenn weder  $Pos_P = Inst_P$  noch  $Pos_P = \emptyset$ . Ein TM-Problem heißt **semantisch**, wenn die Mitgliedschaft einer TM  $M$  in  $Pos_P$  nur von der durch  $M$  berechneten Funktion abhängt. (d.h.  $M_1, M_2$  äquivalent  $\Rightarrow M_1 \in Pos_P \Leftrightarrow M_2 \in Pos_P$ )

**Satz von Rice:** Jedes nichttriviale semantische TM-Problem ist unentscheidbar.

## 4 Komplexitätstheorie: Grundlagen

### 4.1 Zeitkomplexität

**Definition:** Zu  $g : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$  sei  $O(g)$  die Klasse der Funktion  $f : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$  mit  $\exists c > 0 \exists n_0 \forall n \geq n_0 f(n) \leq c \cdot g(n)$  (Typische Funktionen  $g : n, \log(n), n \log(n), n^2, 2^n, \dots$ )

**Definition:** TM  $M$  terminiere für jede Eingabe  $w$ .  $M$  heißt  $O(g(n))$ -zeitbeschränkt, falls folgende Funktion  $f$  zu  $O(g(n))$  gehört:  $f(n) = \max\{m | \text{ex. } w \text{ mit } |w| = n, M \text{ auf } w \text{ läuft } m \text{ Schritte}\}$

**Offline-TM:** Eine Offline-TM hat 2 Bänder (Eingabeband zum Lesen und Arbeitsband zum Lesen und Schreiben) und Anweisungen folgender Form:  $p a b b' L/N/R L/N/R q$ .

### 4.2 Klassen P und NP

**Definition:**  $P =$  Klasse der durch polynomial zeitbeschränkte TM entscheidbaren Sprachen. (Äquivalente Bedingung: ex.  $k \geq 0$  so dass  $M O(n^k)$ -zeitbeschränkt ist.)

**These von Cobham und Edmonds:**  $P$  enthält (ziemlich) genau die algorithmischen Probleme, die praktisch lösbar sind. (Argumente: Erfahrung mit polynomial zeitbeschränkten Algorithmen; Qualitätssprung gegenüber exponentiellen Laufzeiten; Bezug auf Turingmaschinen ist unwesentlich (Präziser: Liegt ein polynomial zeitbeschränkter Algorithmus für irgendein sequentielles Standard-Rechnermodell vor, so ex. dafür auch polynomial zeitbeschränkte TM.)) **wichtig?**

**Definition:**  $L \in NP : \Leftrightarrow$  ex. polynomial entsch. Relation  $R \subseteq \Sigma^* \times \Gamma^*$  (Relation  $R \subseteq \Sigma^* \times \Gamma^*$  heißt polynomial entscheidbar, falls TM von Konf.  $q_0 u \sqcup v$  die Entscheidung „ $(u, v) \in R$ “ liefert in Laufzeit  $P(|u| + |v|)$  mit Polynom  $P$ ) und Polynom  $q(n)$ , so dass  $w \in L \Leftrightarrow \exists v (|v| \leq q(|w|) \wedge (w, v) \in R)$ ; „Teste Mitgliedschaft von  $w$  in  $L$  mit Probieren aller Lösungskandidaten  $v$ , deren Länge polynomial ind

$|w|$  beschränkt.“ (alternative Def.:  $L \in NP : \Leftrightarrow$  ex. polynomial zeitbeschränkte NTM, die  $w$  akz. gdw.  $w \in L$ .)

**Bem:** Ist  $R$  durch  $p(n)$ -Zeitbeschr. TM entscheidbar, so ist Überprüfung von  $(w, v)$  in Zeit  $\underbrace{p(|w|) + q(|v|)}_{\text{möglich}}$  also polynomial in  $|w|$

**Definition:** Nichtdeterministische TM (NTM) ist wie zuvor definiert, kann jedoch für  $(q, a) \in$  Zustandsmenge  $Q \times$  Arbeitsalphabet  $\Gamma$  mehrere Turingzeilen enthalten. Zu geg. Konfiguration  $K$  existieren dann gegebenenfalls mehrere Folgekonfigurationen. (NTM heißt  $t(n)$ -zeitbeschränkt, falls jeder Zweig des Konfigurationsbaums endet nach  $\leq t(n)$  Schritten, jeweils für Eingabe  $w$  der Länge  $n$ .)

**Primzahlproblem**  $\in NP$ : Zahl Primzahl?

**COLOR(3)**  $\in NP$ : Gegeben: Endl. unger. Graph  $G = (V, E)$ ; Frage: Ex. 3-Färbung von  $G$ , d.h.  $c : V \rightarrow \{1, 2, 3\}$  mit  $c(u) \neq c(v)$  für  $(u, v) \in E$ ; Probieralgorithmus testet alle  $3^n$  viele Farbverteilungen  $c$  und überprüfe jeweils, ob korrekte Färbung vorliegt. (Angabe NTM oder  $SAT(3) \leq P$  COLOR(3))

**SAT**  $\in NP$ : Gegeben: aussagenlogischer Ausdruck  $\varphi (\neg, \wedge, \vee, Xi$  (i Binärdarstellung)); häufig nur KNF ( $\phi = c_1 \wedge \dots \wedge c_m$ )); Frage: ist  $\varphi$  erfüllbar? (Angabe polynomialzeitbeschränkte NTM)

**SAT(3)**  $\in NP$ : Gegeben: KNF-Ausdruck  $\varphi$  mit je 3 Literalen pro Klausel; Frage: Ist  $\varphi$  erfüllbar? (Transform. KNF in Graph)

**CLIQUE**  $\in NP$ : Gegeben: Graph  $G$ , Zahl  $k$ ; Frage: Existiert Clique der Größe  $k$  in  $G$  d.h. eine Menge von  $k$  Knoten, die paarweise untereinander durch Kanten verbunden sind. ( $SAT(3) \leq P$  CLIQUE)

**CLIQUE(k)**  $\in P \neg$  **CLIQUE**: Gegeben: Graph  $G$ ; Frage: Ex. Clique der Größe  $k$  in  $G$ ?

## 5 NP-Vollständigkeit

Problem kodiert durch Sprache  $L$ : Gegeben:  $w \in \Sigma^*$ ; Frage:  $w \in L$ ?

Vergleich der Komplexität von Sprachen  $L_1 \subseteq \Sigma_1^*, L_2 \subseteq \Sigma_2^* : L_1 \leq L_2$  ( $L_1$  polynomzeit-reduzierbar auf  $L_2$ ):  $\Leftrightarrow$  ex. eine polynomzeitberechenbare Funktion  $f : \Sigma_1^* \rightarrow \Sigma_2^*$  mit  $w \in L_1 \Leftrightarrow f(w) \in L_2$ ;  $f : \Sigma_1^* \rightarrow \Sigma_2^*$  polynomzeitberechenbar gdw. es ex. polynomzeitbeschr. TM die  $f$  berechnet.

**Bem.:**  $L_1 \leq_p L_2, L_2 \in P \Rightarrow L_1 \in P$  (Beweis:  $M_2$  entscheide  $L_2$  in  $q(n)$ -zeitbeschr.. Sei  $M_f$  die TM, die  $f$  in  $p(n)$ -z.b. berechnet. Stelle aus  $w \in \Sigma_1^*$  mit  $M_f f(w)$  her, entscheide mit  $M_2$ , wegen Korrektheit von oben, fertig (Zeit:  $p(|w|) + q(|w| + p(|w|))$ )

**Definition:**  $L_0$  NP-vollständig:  $\Leftrightarrow : L_0 \in NP$ ; für alle  $L \in NP : L \leq_p L_0$

### 5.1 Beweis von NP-Vollst.:

Um zu zeigen, dass  $L_0$  NP-vollst., genügt es, zu zeigen:  $L_0 \in NP$ ; Für geeingete NP-vollst. Sprache  $L_1$  gilt:  $L_1 \leq_p L_0$

### 5.2 Platzkomplexität

**Idee** für TM: Zähle die Anzahl der besuchten Felder während einer Berechnung.

Unterscheide Feldzugriffe zwecks Lesen der Eingabe und Feldzugriffen zwecks Rechnung.

**Offline-Turingmaschine** (Lese-) Eingabeband

**Notationen** DLOG = Klasse der Sprachen die durch DTM an Platz  $O(\log(n))$  entschieden werden können. ( $L = \{a^i b^j | i > 0\} \in$  DLOG); NLOG analog für NTM. Sprache der Kodierung des Erreichbarkeitsproblems gehört zu NLOG; (D/N)SPACE analog für Polyom  $p(n)$  an Stelle  $\log(n)$

**Satz:** Eine  $f(n)$ -platzbeschränkte Offline-TM kann durch eine  $2^{O(f)}$ -zeitbeschr. TM simuliert werden. Eine  $f(n)$ -zeitbeschränkte TM kann durch eine  $f(n)$ -platzbeschränkte (Offline-)TM simuliert werden.

Eine polynomial  $p(n)$ -platzbeschr. Offline-NTM kann durch eine  $O(p^2(n))$ -platzbeschr. Offline-DTM simuliert werden.

**Bem.**  $DLOG \subseteq NLOG \subseteq P \subseteq NP \subseteq PSPACE$  (nur bekannt:  $DLOG \subseteq PSPACE$ )

**Zum Problem QBF** Quantifizierte Boolesche Formeln (in pränex-Normalform) haben die Form  $Q_1 x_1 Q_2 x_2 \dots Q_n x_n \varphi(x_1, \dots, x_n)$  mit  $Q_i \in \{\exists \forall\}$  aussagenlog. Formel.  $\exists x_i \psi$  besagt "es ex. Wahrheitswert (0 oder 1) so dass  $\psi$  wahr wird, wenn dieser für  $x_i$  eingesetzt wird."  $\exists x_i \psi(\dots x_i \dots) \Leftrightarrow \psi(\dots 0 \dots) \vee \psi(\dots 1 \dots)$  Analog für  $\forall$  mit  $\wedge$  an Stelle von  $\vee$ . (keine Belegung nötig, Formel selber wahr oder falsch) **Problem:** Gegeben: QBF  $\psi$ ; Frage: Ist  $\psi$  wahr?

### 5.3 Approximationsalgorithmen

**Rucksackproblem:** Gegeben:  $w_1, \dots, w_n, b \in \mathbb{N}_+$ ; Gesucht:  $I \subseteq \{1, \dots, n\}$  mit  $\sum_{i \in I} w_i$  möglichst groß, mit Bedingung  $\sum_{i \in I} w_i \leq b$  (Spezialfall:  $\underline{RS} \in NP$ : Gegeben:  $w_1, \dots, w_n, b$ ; Frage: ex.  $I \subseteq \{1, \dots, n\}$  mit  $\sum_{i \in I} w_i = b$ ? ( $SAT(3) \leq_p \underline{RS}$ ))

**Definition:** Ein Polynomzeit-Approximationsschema (PTAS (polyn. time. approx. scheme.)) liefert für jedes  $\epsilon > 0$  einen Algorithmus der zu Eingabe  $x$  eine Lösung  $M$  liefert mit  $\frac{c(M)}{c(M_0)} \leq 1 + \epsilon$  (mit  $M_0$  optimale Lösung), polynomzeitbeschr. in  $|x|$ . Erlaubte Laufzeit:  $|x|^{\frac{1}{\epsilon}}$